

Rotterdam, Niederlande 鹿特丹．荷蘭

植物自主權

AUTONOMOUS PLANTS 2012

看起來很像遙控飛機、遙控汽車、遙控寵物之類的遙控植物，但事實上並非如此。這是植物與機器人之間的合作，植物是機器人輸入端的傳感器，機器人再輸出信息使植物移動；就比如我們向大腦傳達想跑步的訊息，大腦經過判斷後就會發出指令讓身體開始做出動作。

藉由程式設計與傳感器數據的結合，讓植物可以自主地作出反應，它們（或者是他們？）瀏覽著環境，試著邊移動邊尋找人們，或者是其他也具有自主權的植物同類。

與其說這是一項設計，倒不如說是研究計畫更為恰當；「2012自治區植物」也持續研究著人們與物體間，關於自主權的交互作用。擴大地來說，現今人們對於自然環境的破壞，就是不尊重「植物自主權」的表現，或許藉此，我們可以反思與自然、與植物間的關係。

我想，如果植物真有「可以移動」的自主權，它們也許會想離人類遠遠的吧！

圖片提供＞Thijs Ewalts

Thijs Ewalts

多年來的設計實踐，Thijs Ewalts不斷訓練自己動手做的知識與技能，他覺得作為一個可以自給自足的人，最重要的就是全部了解生活上基本需求與技能；包括自己製造想吃的東西，自己參與住屋的建造，自己規劃最省能源的旅行等等。

Thijs Ewalts覺得現在生活在便利社會的人們，擁有自己動手做的知識是有價值的；換個角度想，人類發明了許多擁有「自主權」的東西，並且越來越依賴它們，像是「汽車」決定我們可以走多快；但我們可能遺失了，如何讓蕃茄從植株中長出來的最基本的生活常識，那我們的自主權呢？這是一種矛盾。Thijs Ewalt設計的起點，就是探討「自主權」的平衡與矛盾。